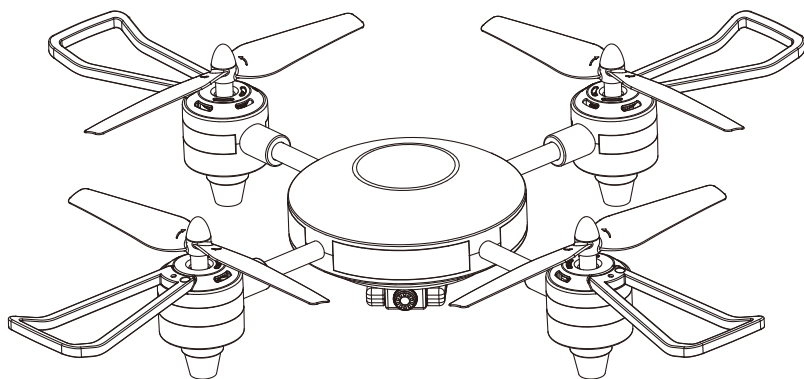




# U - LILY

## ИНСТРУКЦИЯ

### W606-9



- Интеллектуальная система P/Y. ▪ Стабильный полет.
- Новая функция экономии электроэнергии. Защита аккумулятора модели продлевает срок службы батареи.
- Моторы обеспечивают плавный полет, и позволяют выполнять резкие маневры.
- С помощью 6-осевого гироскопа и системы стабилизации обеспечивается точное позиционирование в воздухе.

Пожалуйста, перед первым полетом внимательно прочитайте инструкцию.  
Храните инструкцию на протяжении всего срока использования модели.

# Тех. характеристики:

Размер: 28.5 x 28.5 x 6.7см (с защитой пропеллеров)

Вес: 150г

Дальность действия управления: 50 - 80м

Время зарядки: примерно 120мин

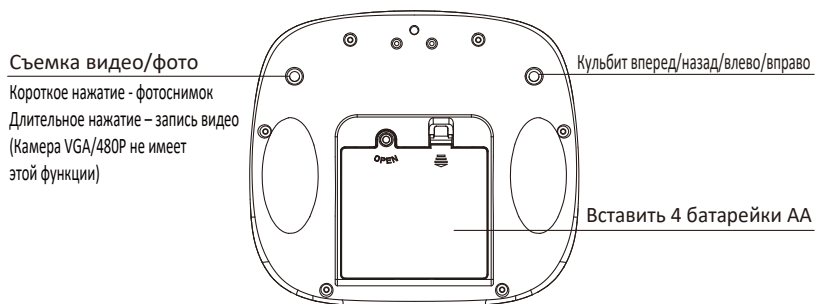
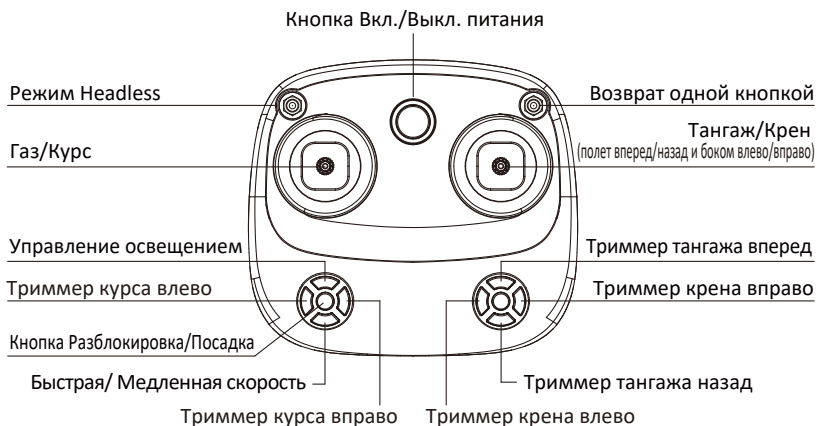
Время полета: 8-10мин

## Питание:

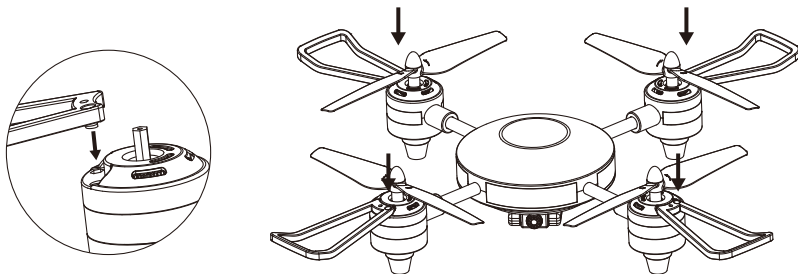
Батарея модели: LiPo 3.7В/1000мАч (встроенная)

Пульт управления: 4 батарейки AA (в комплект не входят)

## Пульт управления 2.4ГГц:

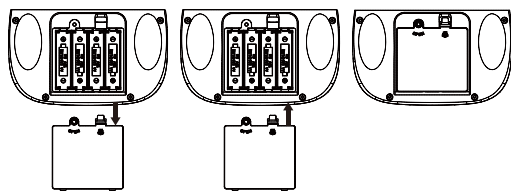


## Установка защиты пропеллеров:



Установите защиту пропеллеров на все 4 мотора, как показано на рисунке и зафиксируйте при помощи винтов.

## Установка батарей в пульт управления:



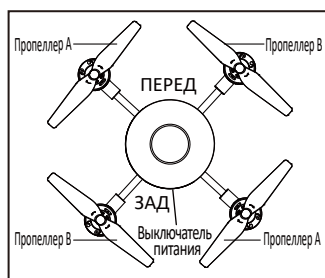
(Рис. 1)

(Рис. 2)

(Рис. 3)

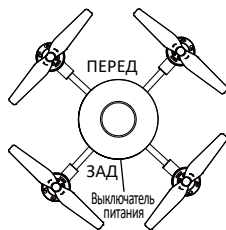
1. Отверткой выкрутите фиксирующий винт и откройте крышку отсека (рис. 1)
2. Строго соблюдая полярность, как показано символами в батарейном отсеке, вставьте в пульт 4 батарейки AA (рис. 2)
3. Закройте крышку и закрутите фиксирующий винт (рис. 3)

## Место установки пропеллеров:



## Инициализация связи и разблокировка:

1. Определите, где у модели «Перед» и «Зад» (см. рис. справа). Расположив модель задней частью к себе, установите дрон на ровную горизонтальную поверхность. Задние лучи модели должны быть направлены на пульт!
2. Включите питание, установив выключатель в положение ON - светодиоды начнут быстро мигать.
3. Включите пульт управления. Переместите ручку газа пульта до упора вверх, а затем до упора вниз. Когда индикатор пульта и светодиоды дрона станут светиться постоянно, это значит, что связь инициализирована успешно.
4. На рисунках ниже показано 3 способа разблокировки. Если после разблокировки все 4 пропеллера дрона начали медленно вращаться, что значит, что дрон разблокирован и можно летать.

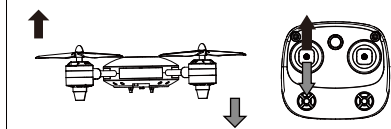


**Внимание!** Если после разблокировки в течение 10 секунд вы не осуществите взлет, моторы автоматически выключатся.

Если после разблокировки вам нужно быстро остановить моторы, просто повторите операцию разблокировки.

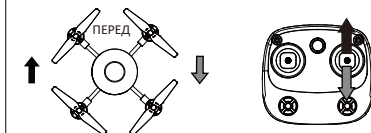
# Управление:

## Набор высоты и снижение



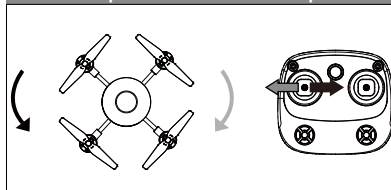
При перемещении ручки газа вверх, дрон набирает высоту.  
При перемещении ручки газа вниз, дрон снижается.

## Полет вперед и назад



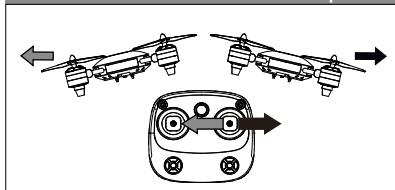
При перемещении ручки тангажа вверх, дрон летит вперед.  
При перемещении ручки тангажа вниз, дрон летит назад.

## Повороты влево и вправо



При перемещении ручки курса влево, дрон поворачивает влево.  
При перемещении ручки курса вправо, дрон поворачивает вправо.

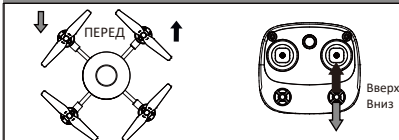
## Полет боком влево и вправо



При перемещении ручки крена влево, дрон летит боком влево.  
При перемещении ручки крена вправо, дрон летит боком вправо.

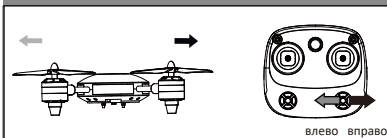
## Триммирование:

### Триммирование дрейфа вперед/назад



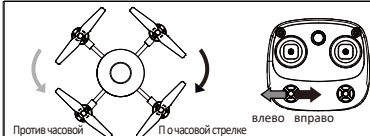
Если дрон постоянно дрейфует вперед/назад, уберите дрейф, нажимая триммер тангажа назад/вперед.

### Триммирование дрейфа боком влево/вправо



Если дрон постоянно дрейфует боком влево/вправо, уберите дрейф, нажимая триммер крена вправо/влево.

### Триммирование разворота влево/вправо



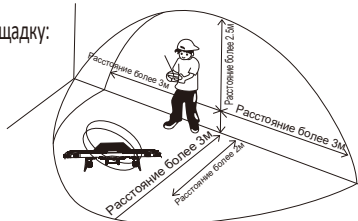
Если дрон постоянно поворачивает влево/вправо, уберите разворот, нажимая триммер курса вправо/влево.

## Безопасные условия для полета:

Перед тем, как приступить к полетам, найдите подходящую площадку:

### ВНИМАНИЕ!

Если вы перемещаете ручку газа вверх, а затем вниз, и красный индикатор продолжает мигать, это значит, что батареи дрона не хватает мощности, и ее следует зарядить.

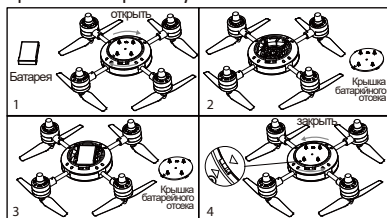


## Зарядка батареи модели:

1. Установка батареи: 1). Откройте крышку батарейного отсека, вращая ее по часовой стрелке.
- 2). Соблюдая полярность, соедините разъем батареи с разъемом дрона.
- 3). Вставьте батарею в батарейный отсек и аккуратно уложите в отсеке провод батареи.
- 4). Совместив метку "Δ" на крышке с меткой "Δ" на днище дрона, установите крышку на батарейный отсек и до упора поверните ее против часовой стрелки (Рис. 1).

## Безопасность при эксплуатации LiPo батарей:

- Заряжайте батарею в сухом месте, вдали от источников тепла и легко воспламеняющихся предметов.
- Не заряжайте батарею сразу после полета, дайте ей остыть, в противном случае это может привести к раздуванию батареи или к пожару.
- Для зарядки используйте только оригинальный USB кабель и адаптер из комплекта модели. Если батарея после хранения вздулась, не используйте ее, а замените на новую.
- Если батарея долгое время не используется, или используется слишком часто, это может сократить ее срок службы.



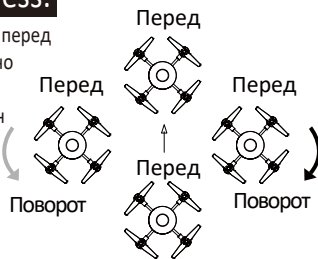
(Рис.1)



(Рис.2)

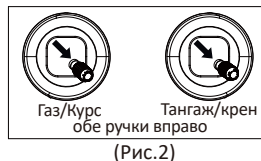
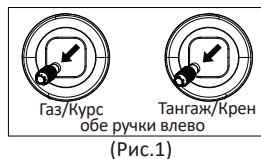
## Интуитивный режим управления Headless:

1. Как работает режим Headless: Для корректной работы режима, перед взлетом, во время инициализации связи расположите дрон точно хвостом к себе. Когда активирован режим Headless, дрон будет лететь в том направлении, куда вы отклоните ручку Тангаж/Крен на пульте, независимо от того, в каком направлении ориентирован «нос» дрона. Например, даже если вы повернете на 90 градусов свой дрон влево или вправо, при отклонении ручки Тангаж/Крен вверх, дрон будет всегда удаляться от вас.
2. Как включить режим Headless: Выполните калибровку режима Headless после процесса инициализации связи. Чтобы включить режим Headless, на пульте нажмите кнопку «Режим Headless». Чтобы выключить режим Headless, нажмите эту кнопку еще раз.



## Операции калибровки:

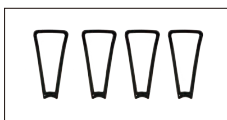
- 1. Калибровка пульта управления:** если пульт не может нормально управлять дроном, выключите, а затем снова включите пульт управления, и он автоматически откалибруется.
- 2. Калибровка квадрокоптера:** если квадрокоптер не может летать нормально, а пульт уже откалиброван, попробуйте выполнить калибровку квадрокоптера. Установите дрон на ровную горизонтальную поверхность и включите его питание. После инициализации связи, одновременно переместите обе ручки пульта в нижние левые углы и удерживайте их так 2-3 секунды (рис. 1), когда светодиоды модели перестанут мигать и начнут светиться постоянно, калибровка завершена.
- 3. Калибровка режима Headless:** Если вы хотите использовать режим Headless, во время инициализации связи, до того, как дрон взлетит, необходимо выполнить калибровку режима Headless (необходимо выполнять перед каждым полетом). Прежде, чем включить дрон, установите его на ровную поверхность, направив его заднюю часть точно на пульт управления. После инициализации связи одновременно переместите обе ручки пульта в нижние правые углы, и удерживайте их так 2-3 секунды (рис. 2), когда светодиоды модели перестанут мигать и начнут светиться постоянно, калибровка режима завершена.



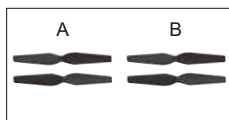
## Основные запасные части:



Часть-1  
Верхняя/Нижняя крышки корпуса



Часть-2  
Защита пропеллеров



Часть-3  
Пропеллеры A/B



Часть-4  
LiPo батарея 3.7В, 1000мАч



Часть-5  
Крышка батарейного отсека



Часть-6  
Пульт управления



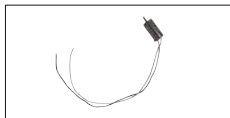
Часть-7  
Верхняя крышка мотора



Часть-8  
Нижняя крышка мотора



Часть-9  
Основная плата



Часть-10  
Мотор (Красный/Синий кабель)



Часть-11  
Мотор (Черный/Белый кабель)



Часть-12  
Кок пропеллера



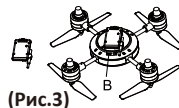
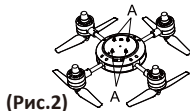
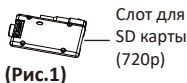
Часть-13  
Кронштейн для телефона



# Установка камеры и трансляция изображения по WiFi

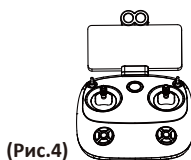
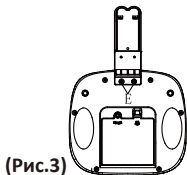
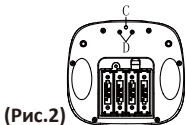
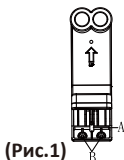
## Установка WiFi камеры:

WiFi камера имеет 4 точки крепления, которые при установке WiFi камеры на модель надо совместить со стойками "А" (рис.2). После установки зафиксируйте WiFi камеру при помощи винтов и подключите ее разъем "В" на квадрокоптере (рис.3).



## Установка кронштейна для крепления смартфона:

Совместите отверстия "В" кронштейна "А" ( рис. 1) с отверстиями "D" на пульте управления "С" (рис.2), и вкрутите в отверстия винты "Е" РВ2.3x5 (рис.3). Потяните кронштейн вверх и установите в него свой смартфон, как показано на рис. 4.



## Загрузка мобильного приложения:

### 1. Загрузка приложения для Apple IOS (поддерживает устройства iPhone и iPad):

**Способ 1:** Включите телефон, в «APP store» найдите приложение «Cam FPV», и загрузите его на свой смартфон.

**Способ 2:** С помощью USB кабеля подключите телефон к компьютеру, найдите и загрузите программное обеспечение ituries/ itoos, а затем с помощью ituries/ itoos найдите и загрузите на телефон приложение «CamFPV».

**Способ 3:** Включите смартфон и отсканируйте QR-код, который показан ниже.

<https://itunes.apple.com/us/app/cam-fpv/id1184799215?l=zh&ls=i&mt=8>



APPLE ВЕРСИЯ WIFI ПРИЛОЖЕНИЯ

### 2. Загрузка приложения для Android:

**Способ 1:** Включите телефон, в «APP store» найдите приложение «Cam FPV», и загрузите его на свой смартфон.

**Способ 2:** Подключите кабель передачи данных для мобильного телефона к USB порту компьютера. В «APP store» найдите приложение «CamFPV» и загрузите его на свой смартфон.

**Способ 3:** Включите смартфон и отсканируйте QR-код, который показан ниже.

[https://play.google.com/store/apps/details?id=com.guanzhi.tech.cam\\_fpv2](https://play.google.com/store/apps/details?id=com.guanzhi.tech.cam_fpv2)




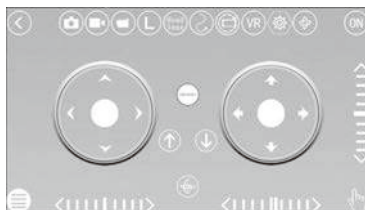
ANDROID ВЕРСИЯ WIFI ПРИЛОЖЕНИЯ

**ВНИМАНИЕ!** Если при использовании телефона с системой Android датчик гравитации работает некорректно, пожалуйста, в телефоне откройте «Настройки» (setting) → «Управление правами» (rights management) → найдите соответствующее приложение и введите → «Открыть все права» (open all setting rights).

**1. Подключение по WiFi к смартфону:** Включите дрон и установите его на ровную поверхность. Индикатор на камере будет светиться красным постоянно. Примерно через 3 секунды индикатор начнет мигать, показывая, что камера передает сигнал WiFi. Войдите в меню смартфона и откройте настройки WiFi. В списке WiFi выберите сигнал "WIFIUFO -\*\*\*\*\*" и подключитесь. При успешном подключении красный индикатор станет светиться постоянно. Выйдите из меню настроек телефона.

**2. Работа с приложением:**

Откройте загруженное приложение «CAM FPV», нажав на этот значок: , откроется интерфейс приложения (рис. 1).

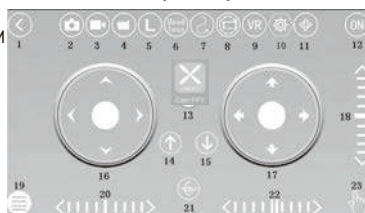


(Рис.1)

**3. Функционал мобильного приложения:**

**Интерфейс управления (Рис.2)**

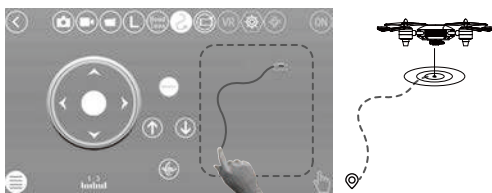
- 1: Назад, нажмите чтобы вернуться к предыдущему экрану.
- 2: Фото, нажмите, чтобы сделать фотоснимок, и автоматически сохранить его в папке «документы», обозначенной на экране телефона значком 4.
- 3: Видео, нажмите, чтобы записать видео, и автоматически сохранить его в папке «документы», обозначенной на экране телефона значком 4.
- 4: Документы, сюда сохраняются файлы фото и видео.
- 5: Выбор скорости (Н - быстро/L- медленно).
- 6: Режим Headless.
- 7: Режим полета по нарисованной линии (Рис. 3). Внимание! Если необходимо остановить функцию полета по нарисованной линии, просто коснитесь поля, отмеченного пунктиром, и выполнение функции автоматически остановится.
- 8: Поворот изображения на 180 градусов.
- 9: Режим VR (виртуальная реальность): Трансляция 2D/3D изображения, эта функция осуществляется только в режиме реального времени.
- 10: Настройка: настройка параметров полета и интерфейса.
- 11: Режим датчика гравитации. (Режим гравитации не будет работать, если выбран режим под значком 7).
- 12: Показать/Скрыть интерфейс.
- 13: Аварийное выключение моторов.
- 14: Запуск.
- 15: Посадка.
- 16: Двойстик Газ/Курс.
- 17: Двойстик Тангаж/Крен (полет вперед/назад и боком влево/вправо).
- 18: Триммер тангажа.
- 19: Переключить язык: Китайский/Английский.
- 20: Триммер курса.
- 21: Баланс: калибровка гироскопа.
- 22: Триммер крена.
- 23: В режиме датчика гравитации нажмите и удерживайте этот значок, чтобы активировать управление с помощью гравитационного датчика.



(Рис.2)

8: Поворот изображения на 180 градусов.  
 9: Режим VR (виртуальная реальность): Трансляция 2D/3D изображения, эта функция осуществляется только в режиме реального времени.

- 10: Настройка: настройка параметров полета и интерфейса.
- 11: Режим датчика гравитации. (Режим гравитации не будет работать, если выбран режим под значком 7).
- 12: Показать/Скрыть интерфейс.
- 13: Аварийное выключение моторов.
- 14: Запуск.
- 15: Посадка.
- 16: Двойстик Газ/Курс.
- 17: Двойстик Тангаж/Крен (полет вперед/назад и боком влево/вправо).
- 18: Триммер тангажа.
- 19: Переключить язык: Китайский/Английский.
- 20: Триммер курса.
- 21: Баланс: калибровка гироскопа.
- 22: Триммер крена.
- 23: В режиме датчика гравитации нажмите и удерживайте этот значок, чтобы активировать управление с помощью гравитационного датчика.



(Рис.3)